

Велосипед Welt Ranger 4.0 29, 2023 год (арт. 1125976)



Общая оценка: ★★★★★

76 090 ₽

### Характеристики

Тип рамы:

Алюминий 6061

Тип вилки:

Масляно-воздушная

Ход вилки:

110

Задний переключ:

Shimano Deore M6120 12 spd

Тип ободов:

Двойные

Тип тормозов: Дисковые гидравлические

Скорости: 12

Вес: 13.7 кг.

Диаметр колес: 29 дюймов

## Описание

Облегченный хардтейл для кросс-кантри с оборудованием предпрофессионального класса Shimano, 12 скоростей. Технические особенности: алюминиевая рама Alloy 6061 tapered HT, амортизационная вилка Hagen DH2 AIR Boost, двойные обода Radiant Sport, дисковые гидравлические тормоза Shimano MT-200. Подходит для активной езды по различным дорогам и пересеченной местности. Диаметр колес - 29 дюймов. Вес - 13,7 кг.

## Спецификации

Рама: Алюминиевый сплав 6061, сглаженные швы, внутренняя проводка кабелей

Вилка: Hagen DH2 Air Boost 15mm с ходом 110 мм

Манетки: Shimano Deore M6100 12 spd R

Тормоза: Shimano MT-200, дисковые гидравлические

Задний переключатель: Shimano Deore M6120 12 spd

Передняя втулка: TF-908 M15F/14G/32H/110mm sealed

Задняя втулка: TF-908 M9R/14G/32H/110mm sealed

Система: Prowheel MPX-CR094S-TT 36T, 170mm, Alloy crank

Кассета: Sunshine HR 12spd index 11-50T

Обода: Radiant Sport, двойные алюминиевые

Скорости: 12

Диаметр колес: 29 дюймов

Тип рамы: Алюминий 6061

Тип вилки: Масляно-воздушная

Тип ободов: Двойные

Тип тормозов:	Дисковые гидравлические
Ход вилки:	110
Вес:	13.7 кг.
Шатун:	Алюминий, 170 мм
Педали:	Алюминий
Рулевая колонка:	Безрезьбовая, коническая, 1.5 - 1 1/8
Вынос:	Radiant, алюминий
Руль:	Изогнутый, Ø22.2 x 31.8 x 700mm, H:20mm, 6°
Подседельный штырь:	Radiant, алюминий
Седло:	Welt, спортивное
Покрышки:	Innova 2549 29 x 2.1
Цвета выпускаемые:	красный
Размеры выпускаемые:	18, 20 дюймов
Разработка:	Австрия
Производство:	Тайвань, Китай
Максимальный вес велосипедиста:	130 кг.

[Перейти в карточку товара](#)

© 2004-2025 ВелоСклад.ру

**Адрес:** г. Москва, м. Пражская, Варшавское Шоссе, д129 к2 этаж2

**Телефон:** +7 (495) 221-64-63