

Велосипед Giant Roam 3 Disc, 2019 год (арт. 1118702)



Общая оценка: ★★★★★

42 200 ₽

Характеристики

Тип рамы:

Алюминий

Тип вилки:

Пружинно-эластомерная

Ход вилки:

63

Задний переключ:

Shimano Acera RD-M360

Тип ободов:

Двойные

Тип тормозов: Дисковые механические

Скорости: 24 (3*8)

Вес: 14.6 кг.

Диаметр колес: 28 дюймов

Описание

Дорожный велосипед гибридного типа с оборудованием любительского класса Shimano, 24 скорости. Технические особенности: алюминиевая рама ALUXX-Grade Aluminum, амортизационная вилка SR Suntour NEX HLO, двойные алюминиевые обода Giant GX28 Disc, дисковые механические тормоза ТКВ-172. Подходит для активной езды по различным дорогам и пересеченной местности. Диаметр колес - 28 дюймов. Вес - 14,6 кг.

Спецификации

Рама: ALUXX-Grade Aluminum

Вилка: SR Suntour NEX HLO 700C, 63mm

Манетки: Shimano ST-EF500, 3x8 Speed

Тормоза: ТКВ-172 customized mechanical disc for better braking force

Передний переключатель: Shimano Tourney

Задний переключатель: Shimano Acera RD-M360

Передняя втулка: Giant GX28 Disc Wheelset

Задняя втулка: Giant GX28 Disc Wheelset

Система: Prowheel Burner-201P 28/38/48T

Каретка: Cartridge

Кассета: Shimano CS-HG31, 11-34T

Обода: Giant GX28 Disc Wheelset

Скорости: 24 (3*8)

Диаметр колес: 28 дюймов

Тип рамы: Алюминий

Тип вилки: Пружинно-эластомерная

Тип ободов:	Двойные
Тип тормозов:	Дисковые механические
Ход вилки:	63
Вес:	14.6 кг.
Цепь:	KMC Z7
Педали:	VP992S
Рулевая колонка:	Безрезьбовая полуинтегрированная
Вынос:	Giant Sport
Руль:	Giant Sport XC 31.8mm alloy
Подседельный штырь:	Giant Sport, 27.2x375mm
Седло:	Giant Connect (Upright) Connect Comfort for GU/GV
Спицы:	Стальные, 14G
Покрышки:	Giant Crosscut, 700x38C 60 TPI/Wire/Anti-Puncture
Цвета выпускаемые:	черный, зеленый
Размеры выпускаемые:	16, 18, 20, 22"
Разработка:	Нидерланды
Производство:	Тайвань
Максимальный вес велосипедиста:	120 кг.

[Перейти в карточку товара](#)

© 2004-2024 [ВелоСклад.ру](#)

Адрес: г. Москва, м. Пражская, Варшавское Шоссе, д129 к2 этаж2

Телефон: +7 (495) 221-64-63