

Велосипед Author Victoria, 2017 год (арт. 1115988)



Общая оценка: ★★★★★

29 980 ₽

Характеристики

Тип рамы:

Алюминий 6061

Тип вилки:

Пружинно-эластомерная

Ход вилки:

80

Задний переключ:

Shimano Altus

Тип ободов:

Двойные

Тип тормозов: Ободные механические

Скорости: 24 (3*8)

Вес: 15.1 кг.

Диаметр колес: 26 дюймов

Описание

Женский комфортабельный велосипед с оборудованием любительского класса Shimano, 24 скорости. Технические особенности: алюминиевая рама сплав 6061, амортизационная вилка RST Сара Т, двойные алюминиевые обода Author Argon, надежные ободные тормоза Tektro V-brake, пластиковая защита цепи, длинные крылья, амортизированный подседельный штырь, регулируемый вынос. Подходит для прогулочного катания по различным дорогам и пересеченной местности. Диаметр колес - 26 дюймов. Вес - 15,1 кг.

Спецификации

Рама: Алюминиевый сплав 6061

Вилка: RST Сара Т 26, ход 80 мм

Манетки: Shimano Altus (24)

Тормоза: Tektro V-brake, ободные

Передний переключатель: Shimano Tourney TX800 (31.8)

Задний переключатель: Shimano Altus

Передняя втулка: Quando 32 holes

Задняя втулка: Quando 32 holes

Система: Prowheel 42-34-24 teeth 170 / 175 mm cranks

Каретка: VP Comp Cartridge

Кассета: Shimano HG-200-8 12-32 (8)

Обода: Author Argon 32 holes

Скорости: 24 (3*8)

Диаметр колес: 26 дюймов

Тип рамы: Алюминий 6061

Тип вилки:	Пружинно-эластомерная
Тип ободов:	Двойные
Тип тормозов:	Ободные механические
Ход вилки:	80
Вес:	15.1 кг.
Цепь:	КМС Z72
Педали:	Пластик
Рулевая колонка:	Prestine Integrated 1-1/8"
Вынос:	Zoom алюминиевый, регулируемый наклон
Руль:	Стальной, подъем 42 мм
Подседельный штырь:	Zoom, амортизационный 27.2 мм
Седло:	Author Queen Sofa
Спицы:	Стальные
Покрышки:	CST Classic Venice 26 x 2.00"
Цвета выпускаемые:	серебристый/красный
Размеры выпускаемые:	16, 18"
Разработка:	Чехия
Производство:	Тайвань, Китай
Максимальный вес велосипедиста:	90 кг.

[Перейти в карточку товара](#)

© 2004-2024 ВелоСклад.ру

Адрес: г. Москва, м. Пражская, Варшавское Шоссе, д129 к2 этаж2

Телефон: +7 (495) 221-64-63