

Велосипед Cronus Holts 4.0, 2015 год (арт. 1114478)



Общая оценка: ★★★★★

38 600 ₽

Характеристики

Тип рамы:

Алюминий

Тип вилки:

Пружинно-эластомерная

Ход вилки:

100

Задний перекл:

Shimano Acera, RD-M390-L

Тип ободов:

Двойные

Тип тормозов:	Дисковые гидравлические
Скорости:	27 (3*9)
Вес:	14.4 кг.
Диаметр колес:	26 дюймов

Описание

Хардтейл для езды в стиле кросс-кантри с оборудованием любительского класса Shimano, 27 скоростей. Технические особенности: прочная алюминиевая рама, амортизационная вилка Suntour 26 XCT-DS-HLO, двойные обода Dino DH-18, дисковые гидравлические тормоза Shimano BRM355. Подходит для активной езды по различным дорогам и пересеченной местности. Диаметр колес - 26 дюймов. Вес - 14,4 кг.

Спецификации

Рама:	Алюминиевая рама
Вилка:	Suntour 26 XCT-DS-HLO, ход 100 мм
Манетки:	Shimano SL-M370, Altus, 3x9
Тормоза:	Shimano BRM355, гидравлический дисковый
Передний переключатель:	Shimano FD-M370, Altus, 3 скорости
Задний переключатель:	Shimano Acera, RD-M390-L
Передняя втулка:	KT TD7F, алюминий
Задняя втулка:	KT TD4R, алюминий
Каретка:	Neco B910, картриджного типа
Кассета:	Shimano CS-HG200-9, 9 скоростей
Обода:	Dino DH-18, алюминий, двойные стенки
Скорости:	27 (3*9)
Диаметр колес:	26 дюймов
Тип рамы:	Алюминий
Тип вилки:	Пружинно-эластомерная
Тип ободов:	Двойные

Тип тормозов:	Дисковые гидравлические
Ход вилки:	100
Вес:	14.4 кг.
Цепь:	KMC Z99
Шатун:	Prowheel Flint 401, 22/32/44T, длина шатунов 170 мм
Педали:	Wellgo LU-984, пластик
Рулевая колонка:	Neco H115M-1, полуинтегрированная
Вынос:	Zoom TDS-C470-8FOV, длина 70 мм
Руль:	Zoom MTB-AL-330BTFOV, алюминий, ширина: 660 мм
Подседельный штырь:	Zoom SP-C208, диаметр: 31.6, длина: 350 мм
Седло:	Velo VL-3127A
Покрышки:	Maxxis M317P, 26x2.10
Цвета выпускаемые:	черный/зеленый
Размеры выпускаемые:	17.5, 19, 21
Разработка:	Франция
Производство:	Тайвань
Максимальный вес велосипедиста:	110 кг.

[Перейти в карточку товара](#)

© 2004-2025 ВелоСклад.ру

Адрес: г. Москва, м. Пражская, Варшавское Шоссе, д129 к2 этаж2

Телефон: +7 (495) 221-64-63